



www.volsu.ru

## КРАТКИЕ СООБЩЕНИЯ



DOI: <https://doi.org/10.15688/mpcm.jvolsu.2023.3.9>

УДК 517.53

ББК 22.161.5, 22.162

Дата поступления статьи: 25.04.2023

Дата принятия статьи: 06.07.2023

### РАЗНЫЕ СИСТЕМЫ КООРДИНАТ И ПЕРИОДИЧНОСТЬ

**Андрей Валерианович Павлов**

Кандидат физико-математических наук, доцент кафедры высшей математики-1,  
Московский институт радиотехники, электроники и автоматики — РТУ

[avpavlovmgmu@my-post.ru](mailto:avpavlovmgmu@my-post.ru)

<https://orcid.org/0000-0002-1082-2222>

просп. Вернадского, 78, 117454 г. Москва, Российская Федерация

**Аннотация.** Доказано, что в относительно общих условиях после введения новой системы координат с центром в точке  $(-A, 0)$  уравнения аналитической функции  $f(p)$  в двух системах координат возможны только в случае периодичности исходной функции. Аналогичный результат получен для произвольных функций двух переменных. Приведен пример двух обратных функций с точки зрения новой системы координат. Для широкого класса функций доказана теорема о равенстве нулю на действительной оси аналитичной в некоторой открытой области этой оси функции.

**Ключевые слова:** регулярная функция, периодичность аналитической функции, двойное представление функций, разные системы координат, сдвинутые функции.

#### Введение

В статье рассматривается обобщенная периодичность аналитических функций, возникающая при рассмотрении уравнений с точки зрения разных систем координат (теоремы 1–3) [3].

Возможность периодичности, которую мы не предполагали по условию, хорошо иллюстрирует примеры 1, 2 из доказательства теорем 1, 3. Нам понадобятся обозначения: сдвинутая направо на величину  $A$  функция  $f(p)$  совпадает при всех  $p = w$  с функцией

$f_1(w) = f(p - A)$ , которая одновременно является уравнением одного и того же многообразия  $C_f = \{(p, z) : z = f(p)\}$  в системе координат с центром в точке  $(-A, 0)$  и комплексной переменной  $w$ ,  $A > 0$ ; аналогично  $f_2(r) = f(p + A)$  при всех  $p = r$ , и уравнение  $z = f_2(r)$  является уравнением исходного многообразия  $C_f = \{(p, z) : z = f(p)\}$  в системе координат с центром в точке  $(A, 0)$  и комплексной переменной  $r$ ,  $A > 0$ .

В первом примере по определению  $f_{right}(r) = f_2(r) = f(r + A)$ ,  $A > 0$ . Очевидно для обратных функций выполнено равенство  $f_{right}^{(-1)}(z) + A = f^{(-1)}(z)$  в области аналитичности и однолиственности  $G$  обеих функций,  $A > 0$ ; данный факт следует из  $f_{right}^{(-1)}(z) = -b + iy$ ,  $f^{(-1)}(z) = A - b + iy$ , при всех  $z$  из области значений  $z = f(p)$ ; данное равенство влечет совпадение производных функций  $f_{right}^{(-1)}(z)$ ,  $f^{(-1)}(z)$  в случае аналитичности и однолиственности обратных функций. Совпадение выражений производных обратных функций в свою очередь влечет совпадение аналитических выражений производных функций  $df_{right}(p)/dp = df(p)/dp$  в произвольной области однозначности данных функций. Совпадение аналитических выражений производных влечет периодичность производных с параметром  $A$  в области аналитичности и однолиственности прямых и обратных функций  $f_{right}, f$ . (Мы использовали то, что многообразии производных в исходной системе координат совпадает с многообразием производных  $C_f$  в системе координат с переменной  $r$  при любом  $A$ .) Доказанный факт, например, выполнен для функции  $z = 1/p$  в области  $G = \{p : -\pi/2 < \arg p < \pi/2 \cap \operatorname{Re} p > \varepsilon > 0\}$  (теорема 3).

Данный пример в теореме 3 приводит к возможности аналитически продолжить любую производную аналитической в некоторой открытой области  $G$  функции сдвинутой направо на величину  $A > 0$  функцией в условиях теоремы 3 (в виде аналитического выражения).

Аналогичный факт вытекает из рассуждения второго примера: уравнение  $z = f_2(r)$  в системе координат с переменной  $p$  имеет вид  $z = f(p - A)$ ,  $r + A = p$  (переменная  $r$  — комплексное число в системе координат с центром в  $(A, 0)$ , переменная  $p$  — комплексное число в системе координат с центром в  $(0, 0)$ ). При каждом  $z$  и комплексном числе  $R = p$  равенство  $z = f(R - A)$  также выполнено в системе координат с переменной  $r$ , так как, отложив вектор  $R = p$  от центра координат в точке  $(A, 0)$ , после вычитания  $A > 0$  мы получим вектор  $R - A = w$ , значение в котором совпадало с числом  $z$  из уравнения  $z = f(p - A)$  в системе координат с центром в  $(0, 0)$ . Мы получили, что два одинаковых уравнения  $z = f(p - A)$ ,  $z = f(R - A)$ ,  $R = r$ , являются уравнением одного исходного многообразия в разных системах координат, сдвинутых одна относительно другой на  $A > 0$ . Данный факт возможен только в случае периодичности исходной функции (теорема 1).

В теореме 2 аналогичный результат получен несколько другим методом. В данной теореме и теореме 1 в достаточно общих условиях доказана периодичность аналитической в открытой окрестности мнимой оси функции [2–6]. В теореме 2 не используются формулировки и доказательства примеров введения и теорем 1, 3. Теорема 1, как и примеры 1, 2 введения, является обоснованием основного утверждения теорем 2, 3 о том, что с точки зрения обратной функции и сопоставления точек плоскости, а не аналитических выражений функций, существует два уравнения одного многообразия  $z = f(w)$ ,  $z = f(w - A)$  в некоторой новой системе координат,  $A > 0$ .

Результаты теорем 1, 2, 3 эквивалентны периодичности исходной функции [3; 6].

Применение результатов статьи к задачам механики и математической физики очевидно вытекает из совпадения аналитических функций с результатом сдвига этих функ-

ций с точки зрения новых систем координат [1; 3; 6; 7].

### 1. Периодичность аналитических функций

В теореме 1 приводится доказательство периодичности произвольной аналитической функции в относительно общих условиях [2; 3]. Утверждение теоремы 1 становится естественным с точки зрения примеров введения, использующих только обыкновенные факты комплексного анализа.

Отметим, что два разных уравнения одного многообразия влечет периодичность с периодом  $A$  в случае аналитических функций  $f(p)$  [1; 3; 6], которую мы не предполагали.

**Теорема 1.** *С точки зрения разных систем координат с центрами в точках  $(0, 0)$  и  $(A, 0)$  одно и то же многообразие имеет одинаковое аналитическое уравнение  $z = f(P - A)$ ,  $A > 0$ , при всех  $P = p$  и  $P = r$ , для произвольной аналитической в открытой односвязной области  $G$  функции  $z = f(p)$ ,  $(0, 0) \in G$ ,  $(A, 0) \in G$  (пример 2 введения).*

**Доказательство.** Теорема 1 является непосредственным следствием второго примера введения. (См. также пример 1 для производных аналитических функций.)

В доказательстве теоремы 2 используются несколько другие по сравнению с примерами 1, 2 введения методы.

**Теорема 2.** *С точки зрения введения новых систем координат относительно переменных  $w_1$ ,  $w$  и  $p$  с центрами, соответственно, в точках  $(-2A, 0)$ ,  $(-A, 0)$  и  $(0, 0)$  аналитическая в открытой односвязной области  $G$ , содержащей эти три точки, функция  $f(p)$  становится периодичной с периодом  $A > 0$ .*

**Доказательство.** Как и во введении, рассматривается уравнение  $z = f_1(w) = f(w - A)$  многообразия  $C_f$  во второй системе координат с центром в точке  $(-A, 0)$ .

Заметим, что уравнение  $z = f_1(p) = f(p - A)$  совпадает с уравнением многообразия  $C_f$  во второй системе координат с переобозначенной переменной  $p$  вместо  $w$ . Перепишем равенство  $z = f(p)$  в форме  $z = f((p + A) - A) = f(w - A)$ . С точки зрения отмеченного факта это — уравнение перемещенного (сдвинутого) во второй центр  $(-A, 0)$  исходного многообразия  $C_f$  в третьей системе координат с центром в точке  $(-2A, 0)$  (для всего рисунка двух систем координат, сдвинутого налево на величину  $A > 0$ ). Здесь мы находим  $w_1 = w$  по  $z$  как результат обратного отображения  $z = g(w_1) = f_1(w_1)$  для такого «сдвинутого» многообразия для переменной  $w_1$  в третьей системе координат с центром в  $(-2A, 0)$ ,  $g(w) = f(w - A)$ . Существование двух обратных отображений одновременно возможно только при периодичности с периодом  $A$  аналитического выражения функции  $z = f(p)$ .

Теорема 2 доказана.

В теореме 3 с помощью примеров введения и теорем 1, 2 доказана возможность аналитически продолжить аналитическую функцию  $f(p)$  через границу ее аналитичности в условиях теоремы 1.

В теореме 3 мы предполагаем, что функция  $z = f(p)$  определена и аналитична в открытой области  $G$ , включающей в себя квадрат  $K = \{p : 0 < \operatorname{Re} p < 2A \cap -A < \operatorname{Im} p < A\}$  при некотором  $A > 0$ .

**Теорема 3.** Функция  $z = f(p)$ , аналитичная в открытой области  $G$ , включающей в себя квадрат  $K$ , может быть аналитически продолжена через границу квадрата  $\text{Re } p = 2A$  функцией  $z = f(p - 2A)$ , если обратная к ней функция  $p = f^{(-1)}(z)$  является однозначной аналитической функцией  $z$  в некоторой односвязной открытой области  $\text{Im } G$ , совпадающей с образом области  $G$  при отображении  $z = f(p)$ ,  $df(p)/dp \neq 0$ ,  $p \in G$ .

**Доказательство.** Теорема является непосредственным следствием примера 1 введения (можно также воспользоваться периодичностью исходной функции, доказанной в примере 2 введения и в теоремах 1, 2).

Заметим, что формально из результатов данной работы следуют все результаты статей [5–7].

### Заключение

Из равенства  $z = f_2(r) = f(p + A)$ ,  $p = r$ , получаем, что, как следствие примеров 1, 2, одно уравнение  $z = f(p + A)$  является уравнением исходного многообразия  $C_f$  как в исходной, так и сдвинутой влево второй системе координат, так как значения  $z$  из равенств  $z = f_2(r) = f(r + A)$  и  $z = f(p + A)$  одни и те же при всех  $p = r$  из области аналитичности функции  $f_2$ .

На первый взгляд второе уравнение  $z = f(p + A)$  является уравнением сдвинутого многообразия  $z = f_2(r)$ , но с точки зрения другого рассуждения обратная функция к  $z = f(p + A)$  совпадает с уравнением обратной функции к исходному многообразию  $C_f$  (а не к сдвинутому), а именно, если существует единственное число  $z$  из множества значений  $f_2(r)$ , то уравнение  $z = f(p + A)$ , верное при всех  $p$ , определяет единственную точку на плоскости комплексных аргументов, совпадающую с основанием высоты, опущенной из каждого  $z$ , по определению вообще говоря любого уравнения с тремя переменными; с этой точки зрения  $z = f(p + A)$  тоже уравнение исходного многообразия, а не сдвинутого (мы получаем несколько оснований высот в сдвинутых одна относительно другой точках  $P, W$ ).

Применимость данных результатов к физическим задачам математической физики требует дальнейшего рассмотрения с точки зрения сравнения полей сдвигов с физически осуществимыми математическими моделями электромагнитных полей.

### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Лаврентьев, М. А. Методы теории функций комплексного переменного / М. А. Лаврентьев, Б. В. Шабат. — М. : Наука, 1987. — 688 с.
2. Павлов, А. В. Отражение регулярных функций / А. В. Павлов // Математическая физика и компьютерное моделирование. — 2021. — Т. 24, № 4. — С. 79–82. — DOI: <https://doi.org/10.15688/mpcm.jvolsu.2021.4.6>
3. Павлов, А. В. Отраженные функции и периодичность / А. В. Павлов // International Journal of Open Information Technologies. — 2022. — № 6. — С. 33–39.
4. Чубариков, В. Н. Об асимптотических формулах для интеграла И.М. Виноградова / В. Н. Чубариков // Тр. Матем. Ин-та АН СССР. — 1981. — Т. 157. — С. 214–232.
5. Pavlov, A. V. About the Equality of the Transform of Laplace to the Transform of Fourier / A. V. Pavlov // Issues of Analysis. — 2016. — Vol. 23, № 1. — P. 21–30.

6. Pavlov, A. V. Permutability of Cosine and Sine Fourier Transforms / A. V. Pavlov // *Journal Moscow University Mathematics Bulletin*. — 2019. — Vol. 74, № 2. — P. 75–78.

7. Pavlov, A. V. The Regularity of the Transform of Laplace and the Transform of Fourier / A. V. Pavlov // *Chebyshevskii sbornik*. — 2020. — Vol. 21, № 4. — P. 162–170.

### **REFERENCES**

1. Lavrentiev M.A., Shabat B.V. *Metody teorii funktsiy kompleksnogo peremennogo* [The Methods of Theory Functions of Complex Variable]. Moscow, Nauka Publ., 1987. 688 p.

2. Pavlov A.V. Otrazhenie regulyarnykh funktsiy [Reflection of Regular Functions]. *Matematicheskaya fizika i kompyuternoe modelirovanie* [Mathematical Physics and Computer Simulation], 2021, vol. 24, no. 4, pp. 79-82. DOI: <https://doi.org/10.15688/mpcm.jvolsu.2021.4.6>

3. Pavlov A.V. Otrazhennyye funktsii i periodichnost [Reflected Functions and Periodicity]. *International Journal of Open Information Technologies*, 2022, no. 6, pp. 33-39.

4. Chubarikov V.N. Ob asimptoticheskikh formulakh dlya integrala I.M. Vinogradova [On Asymptotic Formulas for the I.M. Vinogradov Integral]. *Tr. Matem. In-ta AN SSSR*, 1981, vol. 157, pp. 214-232.

5. Pavlov A.V. About the Equality of the Transform of Laplace to the Transform of Fourier. *Issues of Analysis*, 2016, vol. 23, no. 1, pp. 21-30.

6. Pavlov A.V. Permutability of Cosine and Sine Fourier Transforms. *Journal Moscow University Mathematics Bulletin*, 2019, vol. 74, no. 2, pp. 75-78.

7. Pavlov A.V. The Regularity of the Transform of Laplace and the Transform of Fourier. *Chebyshevskii sbornik*, 2020, vol. 21, no. 4, pp. 162-170.

### **DIFFERENT COORDINATE SYSTEMS AND PERIODICITY**

**Andrey V. Pavlov**

Candidate of Sciences (Physics and Mathematics), Associate Professor,  
 Department of Higher Mathematics-1,  
 Moscow Institute of Radiotechnics, Electronics and Automatics — RTU  
[avpavlovmg@my-post.ru](mailto:avpavlovmg@my-post.ru)  
<https://orcid.org/0000-0002-1082-2222>  
 Prosp. Vernadskogo, 78, 117454 Moscow, Russian Federation

**Abstract.** In the article we consider a two new systems of coordinate for the  $p, w$  complex variables. The centers of coordinates of the systems are located in the  $(0, 0)$ ,  $(-A, 0)$  points,  $A > 0$ . With point of view of the centers we obtain some new equations of the  $(p, f(p))$  set of points for the  $f(p)$  function. The consideration of the equations results in periodicity of the  $f(p)$  function, if the  $f(p)$  function is regular in some open  $G$  set of points. Similar theorems are proved for the irregular functions. The example of two reverse functions for a new system of coordinates is resulted. The theorem is proved about the  $f(p) = 0$  equality for wide class of regular functions, if  $\text{Im } p = 0$ .

**Key words:** regular function, periodicity of analitic function, double representation of functions, different coordinate systems, moved functions.