



УДК 517.951, 519.632  
ББК 22.161, 22.19

## О КУСОЧНО-ЛИНЕЙНЫХ ПОЧТИ-РЕШЕНИЯХ ЭЛЛИПТИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ<sup>1</sup>

Клячин Алексей Александрович

Доктор физико-математических наук,  
заведующий кафедрой математического анализа и теории функций  
Волгоградского государственного университета  
klyachin-aa@yandex.ru  
Проспект Университетский, 100, 400062 г. Волгоград, Российская Федерация

**Аннотация.** В настоящей работе определяется уклонение кусочно-линейного почти-решения уравнения минимальной поверхности и выводится общая формула его вычисления. На основе данного понятия получена аппроксимация уравнения и доказывается, что уклонение сходится к интегралу от модуля средней кривизны для графика  $C^2$ -гладкой функции.

**Ключевые слова:** кусочно-линейная функция, почти-решение, уравнение минимальной поверхности, аппроксимация уравнения, уклонение кусочно-линейного почти-решения.

### Введение

В работе [2] вводится понятие почти-решения для эллиптических уравнений, которое для уравнения минимальных поверхностей

$$Q[f] \equiv \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \left( \frac{f_{x_i}}{\sqrt{1 + |\nabla f|^2}} \right) = 0 \quad (1)$$

будет выглядеть следующим образом. Функция  $f \in W^{1,p}(\Omega)$  называется почти-решением уравнения минимальной поверхности в области  $\Omega \subset \mathbf{R}^n$ , если найдется  $\varepsilon \geq 0$  такое, что для любой функции  $h \in C_0^1(\Omega)$ ,  $|h(x)| \leq 1$  в  $\Omega$  выполнено

$$\left| \int_{\Omega} \frac{\langle \nabla f, \nabla h \rangle}{\sqrt{1 + |\nabla f|^2}} dx \right| \leq \varepsilon.$$

Наименьшая из величин  $\varepsilon \geq 0$ , которую будем обозначать  $\varepsilon_Q(f)$ , удовлетворяющая этому определению, называется уклонением почти-решения  $f(x)$ . Другими словами,

$$\varepsilon_Q(f) = \sup \left| \int_{\Omega} \frac{\langle \nabla f, \nabla h \rangle}{\sqrt{1 + |\nabla f|^2}} dx \right|,$$

где точная верхняя грань берется по всем функциям  $h \in C_0^1(\Omega)$ , таким, что  $|h(x)| \leq 1$  в  $\Omega$ . Отметим, что если функция  $f \in C^2(\Omega)$  и  $\varepsilon_Q(f) = 0$ , то функция  $f$  является решением уравнения (1) в области  $\Omega$ .

Для получения уравнения, аппроксимирующего уравнение минимальной поверхности, нам потребуется несколько видоизменить приведенное определение для класса кусочно-линейных функций. В связи с этим мы вводим понятие уклонения кусочно-линейного почти-решения, вычисляем его и доказываем, что введенная величина приближает интеграл от модуля средней кривизны графика  $C^2$ -гладкой функции.

### 1. Основные результаты

Пусть область  $\Omega$  представляет собой многогранник, разбитый на тетраэдры  $T_k$ ,  $k = 1, \dots, N$ . Обозначим через  $P_1, P_2, \dots, P_M$  вершины этих тетраэдров. Символом  $P'$  будем обозначать множество тех вершин, которые расположены внутри многогранника  $\Omega$ , а через  $P''$  — множество граничных вершин. Зададим в каждой вершине  $P_i$  произвольное значение  $f_i$ . На основе этих значений построим кусочно-линейную функцию  $f^N(x)$  такую, что  $f^N(P_i) = f_i, i = 1, \dots, M$ . Тогда в каждом тетраэдре  $T_k$  функция  $f^N(x)$  линейная, поэтому  $\nabla f^N(x) \equiv \text{const}$  в  $T_k$ .

Через  $\varphi_i(x), i = 1, \dots, N$ , обозначим такую кусочно-линейную функцию, которая удовлетворяет следующим условиям:

$$\varphi_i(x_j) = 0 \text{ при } j \neq i, \varphi_i(x_j) = 1 \text{ при } j = i.$$

Тогда очевидно, что

$$f^N(x) = \sum_{i=1}^M f_i \varphi_i(x),$$

при этом  $\max_{\Omega} |f^N(x)| = \max_{1 \leq i \leq M} |f_i|$ .

Уклонением почти-решения  $f^N$  будем называть величину

$$\varepsilon_Q(f^N) = \sup \left| \int_{\Omega} \frac{\langle \nabla f^N, \nabla h \rangle}{\sqrt{1 + |\nabla f^N|^2}} dx \right|,$$

где точная верхняя грань берется по всем кусочно-линейным функциям вида

$$h(x) = \sum_{i=1}^M h_i \varphi_i(x),$$

таким, что  $|h_i| \leq 1$  для всех  $i = 1, \dots, M$  и  $h_i = 0$  для  $P_i \in P''$  (то есть для граничных вершин). Таким образом мы сужаем множество функций  $h(x)$ , по которым ищется точная верхняя грань. Вычислим уклонение для  $f^N$  по этому определению.

Зафиксируем произвольно  $i = \overline{1, M}$ . Пусть  $T_1^i, T_2^i, \dots, T_{k(i)}^i$  — те тетраэдры, у которых вершиной будет точка  $P_i$ . Выходящие из этой вершины грани тетраэдра  $T_j^i, j = 1, 2, \dots, k(i)$ , обозначим  $\Gamma_{j1}^i, \Gamma_{j2}^i, \dots, \Gamma_{jn}^i$ , и пусть  $\Gamma_{jn+1}^i$  оставшаяся грань тетраэдра  $T_j^i$ , противоположная вершине  $P_i$ . Обозначим через  $\nu_{j1}^i, \nu_{j2}^i, \dots, \nu_{jn}^i, \nu_{jn+1}^i$  — внешние по отношению к тетраэдру  $T_j^i$  нормали этих граней. Так как в тетраэдре функция  $f^N$  линейна, то  $\nabla f^N = \xi_j^i \equiv \text{const}$ . Ниже  $|E|$  означает  $(n - 1)$ -мерную меру множества  $E$ . Тогда

$$\int_{\Omega} \frac{\langle \nabla f^N, \nabla h \rangle}{\sqrt{1 + |\nabla f^N|^2}} dx = \sum_{\text{внутр. } P_i} h_i \int_{\Omega} \frac{\langle \nabla f^N, \nabla \varphi_i \rangle}{\sqrt{1 + |\nabla f^N|^2}} dx =$$

$$\begin{aligned}
 &= \sum_{\text{внутр. } P_i} h_i \sum_{j=1}^{k(i)} \int_{T_j^i} \frac{\langle \nabla f^N, \nabla \varphi_i \rangle}{\sqrt{1 + |\nabla f^N|^2}} dx = \sum_{\text{внутр. } P_i} h_i \sum_{j=1}^{k(i)} \int_{T_j^i} \frac{\langle \xi_j^i, \nabla \varphi_i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} dx = \\
 &= \sum_{\text{внутр. } P_i} h_i \sum_{j=1}^{k(i)} \sum_{l=1}^{n+1} \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jl}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} \int_{\Gamma_{jl}^i} \varphi_i dS = \frac{1}{n} \sum_{\text{внутр. } P_i} h_i \sum_{j=1}^{k(i)} \sum_{l=1}^n \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jl}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jl}^i|.
 \end{aligned}$$

Последнее слагаемое в сумме по  $l$  равно нулю, так как функция  $\varphi_i = 0$  на грани  $\Gamma_{jn+1}^i$ . Преобразуем данное выражение следующим образом

$$\begin{aligned}
 \sum_{l=1}^n \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jl}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jl}^i| &= \sum_{l=1}^{n+1} \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jl}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jl}^i| - \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jn+1}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jn+1}^i| = \\
 &= \sum_{l=1}^{n+1} \int_{\Gamma_{jl}^i} \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jl}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} dS - \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jn+1}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jn+1}^i| = \int_{\partial T_j^i} \frac{\langle \xi_j^i, \nu \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} dS - \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jn+1}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jn+1}^i| = \\
 &= - \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jn+1}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jn+1}^i|,
 \end{aligned}$$

так как интеграл равен нулю по формуле Гаусса — Остроградского. Поэтому приходим к равенству

$$\int_{\Omega} \frac{\langle \nabla f^N, \nabla h \rangle}{\sqrt{1 + |\nabla f^N|^2}} dx = - \frac{1}{n} \sum_{\text{внутр. } P_i} h_i \sum_{j=1}^{k(i)} \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jn+1}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jn+1}^i|.$$

Тогда

$$\varepsilon_Q(f) \leq \frac{1}{n} \sum_{\text{внутр. } P_i} \left| \sum_{j=1}^{k(i)} \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jn+1}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jn+1}^i| \right|.$$

Очевидно, что неравенство превращается в равенство для такой функции  $h$ , которая в граничных вершинах равна нулю, а во внутренних вершинах равна

$$h_i = \operatorname{sgn} \left( \sum_{j=1}^{k(i)} \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jn+1}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jn+1}^i| \right).$$

Таким образом, справедливо утверждение.

**Теорема 1.** Уклонение почти-решения  $f^N$  уравнения минимальной поверхности вычисляется по формуле

$$\varepsilon_Q(f^N) = \frac{1}{n} \sum_{\text{внутр. } P_i} \left| \sum_{j=1}^{k(i)} \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jn+1}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jn+1}^i| \right|. \quad (2)$$

**Замечание.** Аналогичным образом можно вычислить уклонение почти-решения для других дифференциальных уравнений. Например, уклонение кусочно-линейного почти-решения  $f^N(x)$  уравнения Лапласа  $\Delta f = 0$  вычисляется по формуле

$$\varepsilon_{\Delta}(f^N) = \frac{1}{n} \sum_{\text{внутр. } P_i} \left| \sum_{j=1}^{k(i)} \langle \xi_j^i, \nu_{jn+1}^i \rangle | \Gamma_{jn+1}^i | \right|.$$

Выясним, как себя ведет величина  $\varepsilon_Q(f^N)$  при  $N \rightarrow \infty$  на следующем частном примере. Рассмотрим квадрат  $\Omega = [0; 1] \times [0; 1]$ . Зафиксируем  $N$  и разобьем квадрат  $\Omega$  на квадраты прямыми

$$x = x_i = \frac{i}{N}, \quad y = y_j = \frac{j}{N}, \quad i, j = 0, 1, 2, \dots, N.$$

Каждый из полученных квадратов разобьем на два треугольника диагональю, проведенной с нижнего левого угла в верхний правый угол. Пусть в квадрате  $[0; 1] \times [0; 1]$  задана дважды непрерывно дифференцируемая функция  $u(x, y)$ . Далее обозначим через  $u^N(x, y)$  кусочно-линейную функцию, которая определяется значениями в вершинах сетки следующим образом

$$u_{ij} = u(x_i, y_j).$$

Вычислим уклонение почти-решения  $u^N(x)$  по формуле (2). Фиксируем  $i, 1 \leq i \leq N - 1$ , и  $j, 1 \leq j \leq N - 1$ . К вершине  $(x_i, y_j)$  примыкают 6 треугольников:

$$\begin{aligned} T_1 : (x_i, y_j), (x_{i+1}, y_{j+1}), (x_i, y_{j+1}) & \quad T_2 : (x_i, y_j), (x_i, y_{j+1}), (x_{i-1}, y_j) \\ T_3 : (x_i, y_j), (x_{i-1}, y_j), (x_{i-1}, y_{j-1}) & \quad T_4 : (x_i, y_j), (x_{i-1}, y_{j-1}), (x_i, y_{j-1}) \\ T_5 : (x_i, y_j), (x_i, y_{j-1}), (x_{i+1}, y_j) & \quad T_6 : (x_i, y_j), (x_{i+1}, y_j), (x_{i+1}, y_{j+1}). \end{aligned}$$

Используя равенство (2), получаем

$$\varepsilon_Q(u^N) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{N-1} \sum_{l=1}^6 \frac{\langle \xi_l^{ij}, \nu_l^{ij} \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_l^{ij}|^2}} | \Gamma_l^{ij} |,$$

где

$$| \Gamma_l^{ij} | = 1/N, \quad l = 1, 3, 4, 6, \quad | \Gamma_l^{ij} | = \sqrt{2}/N, \quad l = 2, 5,$$

и градиенты соответствующих линейных функций

$$\begin{aligned} \xi_1^{ij} &= \left( \frac{u_{i+1j+1} - u_{ij+1}}{h}, \frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{h} \right), \quad \xi_2^{ij} = \left( \frac{u_{ij} - u_{i-1j}}{h}, \frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{h} \right), \\ \xi_3^{ij} &= \left( \frac{u_{ij} - u_{i-1j}}{h}, \frac{u_{i-1j-1} - u_{i-1j}}{h} \right), \quad \xi_4^{ij} = \left( \frac{u_{ij-1} - u_{i-1j-1}}{h}, \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{h} \right), \\ \xi_5^{ij} &= \left( \frac{u_{i+1j} - u_{ij}}{h}, \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{h} \right), \quad \xi_6^{ij} = \left( \frac{u_{i+1j} - u_{ij}}{h}, \frac{u_{i+1j+1} - u_{i+1j-1}}{h} \right), \end{aligned}$$

где  $h = 1/N$ . Нормальные векторы имеют вид

$$\nu_1^{ij} = (0, 1), \quad \nu_2^{ij} = (-1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2}), \quad \nu_3^{ij} = (-1, 0),$$

$$\nu_4^{ij} = (0, -1), \nu_5^{ij} = (1/\sqrt{2}, -1/\sqrt{2}), \nu_6^{ij} = (1, 0).$$

Таким образом,

$$\begin{aligned} \varepsilon_Q(u^N) = & \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^{N-1} \left| \frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{\sqrt{1 + |\xi_1^{ij}|^2}} - \frac{u_{ij} - u_{i-1j}}{\sqrt{1 + |\xi_2^{ij}|^2}} + \frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{\sqrt{1 + |\xi_2^{ij}|^2}} - \frac{u_{ij} - u_{i-1j}}{\sqrt{1 + |\xi_3^{ij}|^2}} - \right. \\ & \left. - \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{\sqrt{1 + |\xi_4^{ij}|^2}} + \frac{u_{i+1j} - u_{ij}}{\sqrt{1 + |\xi_5^{ij}|^2}} - \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{\sqrt{1 + |\xi_5^{ij}|^2}} + \frac{u_{i+1j} - u_{ij}}{\sqrt{1 + |\xi_6^{ij}|^2}} \right|. \end{aligned}$$

Рассмотрим разность

$$\begin{aligned} & \frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{\sqrt{1 + |\xi_1^{ij}|^2}} - \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{\sqrt{1 + |\xi_4^{ij}|^2}} = \\ & = \frac{u_{ij+1} - u_{ij} - (u_{ij} - u_{ij-1})}{\sqrt{1 + |\xi_1^{ij}|^2}} + (u_{ij} - u_{ij-1}) \left( \frac{1}{\sqrt{1 + |\xi_1^{ij}|^2}} - \frac{1}{\sqrt{1 + |\xi_4^{ij}|^2}} \right) = \\ & = \frac{u_{ij+1} - 2u_{ij} + u_{ij-1}}{\sqrt{1 + |\xi_1^{ij}|^2}} + \frac{(u_{ij} - u_{ij-1})(|\xi_4^{ij}|^2 - |\xi_1^{ij}|^2)}{\left( \sqrt{1 + |\xi_1^{ij}|^2} + \sqrt{1 + |\xi_4^{ij}|^2} \right) \sqrt{1 + |\xi_1^{ij}|^2} \sqrt{1 + |\xi_4^{ij}|^2}}. \end{aligned}$$

Так как функция  $u(x, y)$  дважды непрерывно дифференцируемая, то

$$\begin{aligned} u_{ij+1} - 2u_{ij} + u_{ij-1} &= (u''_{yy}(x_i, y_j) + O(h))h^2, \\ u_{ij} - u_{ij-1} &= (u'_y(x_i, y_j) + O(h))h, \\ u_{ij-1} - u_{i-1j-1} &= (u'_x(x_i, y_j) + O(h))h, \\ u_{i+1j+1} - u_{ij+1} &= (u'_x(x_i, y_j) + O(h))h, \\ u_{ij+1} - u_{ij} &= (u'_y(x_i, y_j) + O(h))h, \\ u_{ij-1} - u_{i-1j-1} &= u'_x(x_i, y_{j-1})h - \frac{1}{2}u''_{xx}(x_i, y_{j-1})h^2 + O(h)h^2, \\ u_{i+1j+1} - u_{ij+1} &= u'_x(x_i, y_{j+1})h + \frac{1}{2}u''_{xx}(x_i, y_{j+1})h^2 + O(h)h^2 \end{aligned}$$

при  $h \rightarrow 0$ . Тогда

$$\begin{aligned} |\xi_4^{ij}|^2 - |\xi_1^{ij}|^2 &= \left( \frac{u_{ij-1} - u_{i-1j-1}}{h} \right)^2 + \left( \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{h} \right)^2 - \left( \frac{u_{i+1j+1} - u_{ij+1}}{h} \right)^2 - \\ & - \left( \frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{h} \right)^2 = \left( \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{h} + \frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{h} \right) \left( \frac{u_{ij} - u_{ij-1} - u_{ij+1} + u_{ij}}{h} \right) + \\ & + \left( \frac{u_{ij-1} - u_{i-1j-1}}{h} + \frac{u_{i+1j+1} - u_{ij+1}}{h} \right) \left( \frac{u_{ij-1} - u_{i-1j-1} - u_{i+1j+1} + u_{ij+1}}{h} \right) = \\ & = h(2u'_y(x_i, y_j) + O(h))(-u''_{yy}(x_i, y_j) + O(h)) + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &+ h(2u'_x(x_i, y_j) + O(h))(-2u''_{xy}(x_i, y_j) - u''_{xx}(x_i, y_j) + O(h)) = \\
 &= -h(2u'_y(x_i, y_j)u''_{yy}(x_i, y_j) + 2u'_x(x_i, y_j)(2u''_{xy}(x_i, y_j) + u''_{xx}(x_i, y_j)) + O(h)).
 \end{aligned}$$

Поэтому

$$\begin{aligned}
 &\frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{\sqrt{1 + |\xi_1^{ij}|^2}} - \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{\sqrt{1 + |\xi_4^{ij}|^2}} = \\
 &= h^2 \left( \frac{u''_{yy}}{\sqrt{1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2}} \Big|_{(x_i, y_j)} - \frac{(u'_y)^2 u''_{yy} + 2u'_x u_y u''_{xy} + u'_x u'_y u''_{xx}}{(1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2)^{3/2}} \Big|_{(x_i, y_j)} + O(h) \right). \quad (3)
 \end{aligned}$$

Аналогично,

$$\begin{aligned}
 &\frac{u_{i+1j} - u_{ij}}{\sqrt{1 + |\xi_6^{ij}|^2}} - \frac{u_{ij} - u_{i-1j}}{\sqrt{1 + |\xi_3^{ij}|^2}} = \\
 &= h^2 \left( \frac{u''_{xx}}{\sqrt{1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2}} \Big|_{(x_i, y_j)} - \frac{(u'_x)^2 u''_{xx} + 2u'_x u_y u''_{xy} + u'_x u'_y u''_{yy}}{(1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2)^{3/2}} \Big|_{(x_i, y_j)} + O(h) \right). \quad (4)
 \end{aligned}$$

Рассмотрим разность

$$\begin{aligned}
 &\frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{\sqrt{1 + |\xi_2^{ij}|^2}} - \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{\sqrt{1 + |\xi_5^{ij}|^2}} = \\
 &= \frac{u_{ij+1} - u_{ij} - (u_{ij} - u_{ij-1})}{\sqrt{1 + |\xi_2^{ij}|^2}} + (u_{ij} - u_{ij-1}) \left( \frac{1}{\sqrt{1 + |\xi_2^{ij}|^2}} - \frac{1}{\sqrt{1 + |\xi_5^{ij}|^2}} \right) = \\
 &= \frac{u_{ij+1} - 2u_{ij} + u_{ij-1}}{\sqrt{1 + |\xi_2^{ij}|^2}} + \frac{(u_{ij} - u_{ij-1})(|\xi_5^{ij}|^2 - |\xi_2^{ij}|^2)}{\left( \sqrt{1 + |\xi_2^{ij}|^2} + \sqrt{1 + |\xi_5^{ij}|^2} \right) \sqrt{1 + |\xi_2^{ij}|^2} \sqrt{1 + |\xi_5^{ij}|^2}}.
 \end{aligned}$$

Так как

$$\begin{aligned}
 |\xi_5^{ij}|^2 - |\xi_2^{ij}|^2 &= \left( \frac{u_{i+1j} - u_{ij}}{h} + \frac{u_{ij} - u_{i-1j}}{h} \right) \left( \frac{u_{i+1j} - 2u_{ij} + u_{i-1j}}{h} \right) + \\
 &+ \left( \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{h} + \frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{h} \right) \left( \frac{2u_{ij} - u_{ij-1} - u_{ij+1}}{h} \right),
 \end{aligned}$$

то, рассуждая так же как и выше, приходим к равенству

$$\begin{aligned}
 &\frac{u_{ij+1} - u_{ij}}{\sqrt{1 + |\xi_2^{ij}|^2}} - \frac{u_{ij} - u_{ij-1}}{\sqrt{1 + |\xi_5^{ij}|^2}} = \\
 &= h^2 \left( \frac{u''_{yy}}{\sqrt{1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2}} \Big|_{(x_i, y_j)} + \frac{u'_x u_y u''_{xx} - u'_x u'_y u''_{yy}}{(1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2)^{3/2}} \Big|_{(x_i, y_j)} + O(h) \right). \quad (5)
 \end{aligned}$$

Аналогично,

$$\frac{u_{i+1j} - u_{ij}}{\sqrt{1 + |\xi_5^{ij}|^2}} - \frac{u_{ij} - u_{i-1j}}{\sqrt{1 + |\xi_2^{ij}|^2}} =$$

$$= h^2 \left( \frac{u''_{xx}}{\sqrt{1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2}} \Big|_{(x_i, y_j)} + \frac{u'_x u_y u''_{yy} - u'_x u'_y u''_{xx}}{(1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2)^{3/2}} \Big|_{(x_i, y_j)} + O(h) \right). \quad (6)$$

Из равенств (3)–(6) получаем

$$\varepsilon_Q(u^N) = h^2 \sum_{i,j=1}^{N-1} \left| \frac{(1 + (u'_y)^2) u''_{xx} - 2u'_x u'_y u''_{xy} + (1 + (u'_x)^2) u''_{yy}}{(1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2)^{3/2}} \right|_{(x_i, y_j)} + O(h).$$

Переходя к пределу при  $N \rightarrow \infty$  в этом равенстве, приходим к следующему утверждению.

**Теорема 2.** Пусть  $u \in C^2(\Omega)$ ,  $\Omega = [0, 1] \times [0, 1]$ . Тогда

$$\begin{aligned} \lim_{N \rightarrow \infty} \varepsilon_Q(u^N) &= \iint_{\Omega} \left| \frac{(1 + (u'_y)^2) u''_{xx} - 2u'_x u'_y u''_{xy} + (1 + (u'_x)^2) u''_{yy}}{(1 + (u'_x)^2 + (u'_y)^2)^{3/2}} \right| dx dy = \\ &= \iint_{\Omega} |Q[u(x, y)]| dx dy. \end{aligned}$$

Таким образом, приравняв к нулю уклонение  $\varepsilon_Q(u^N)$ , получим систему нелинейных уравнений относительно искомым  $u_{ij}$

$$\mu_{ij} u_{ij} = (\mu_{ij,5} + \mu_{ij,6}) u_{i+1j} + (\mu_{ij,2} + \mu_{ij,3}) u_{i-1j} + (\mu_{ij,1} + \mu_{ij,2}) u_{ij+1} + (\mu_{ij,4} + \mu_{ij,5}) u_{ij-1},$$

где

$$\mu_{ij,k} = \frac{1}{\sqrt{1 + |\xi_k^{ij}|^2}}, \quad \mu_{ij} = \mu_{ij,1} + 2\mu_{ij,2} + \mu_{ij,3} + \mu_{ij,4} + 2\mu_{ij,5} + \mu_{ij,6}, \quad , i, j = 1, \dots, N-1.$$

Данная система уравнений, как следует из теоремы 2, аппроксимирует уравнение (1). Отметим, что в работе [1] получена аналогичная система уравнений по девятиточечному шаблону, с помощью которой авторы приближенно находят поверхности минимальной площади.

### ПРИМЕЧАНИЕ

<sup>1</sup> Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ, проект № 13-01-97034-р\_полжье\_а.

### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Абдюшев, А. А. Проектирование непологих оболочек минимальной поверхности / А. А. Абдюшев, И. Х. Мифтахутдинов, П. П. Осипов // Изв. КазГАСУ, Строительные конструкции, здания и сооружения. — 2009. — № 2 (12). — С. 86–92.

2. Миклюков, В. М. Геометрический анализ. Дифференциальные формы, почти-решения, почти квазиконформные отображения / В. М. Миклюков. — Волгоград : Изд-во ВолГУ, 2007. — 530 с.

## REFERENCES

1. Abdyushev A.A., Miftakhutdinov I.Kh., Osipov P.P. Proektirovanie nepologikh obolochek minimal'noy poverkhnosti [Design of steep shells with minimal surface]. *Izv. KazGASU, Stroitel'nye konstruksii, zdaniya i sooruzheniya* [News of KSUAE], 2009, no. 2 (12), pp. 86–92.
2. Miklyukov V.M. *Geometricheskii analiz. Differentsial'nye formy, pochti-resheniya, pochti kvazikonformnye otobrazheniya* [Geometric analysis. Differential forms, almost-solutions, almost quasi-conformal mapping]. Volgograd, Izd-vo VolGU Publ., 2007. 530 p.

## ON PIECEWISE-LINEAR ALMOST-SOLUTIONS OF ELLIPTIC EQUATIONS

Klyachin Aleksey Aleksandrovich

Doctor of Physical and Mathematical Sciences,  
 Head of Department of Mathematical Analysis and Function Theory  
 Volgograd State University  
 klyachin-aa@yandex.ru  
 Prospect Universitetsky, 100, 400062 Volgograd, Russian Federation

**Abstract.** In this paper we define deviation  $\varepsilon_Q(f^N)$  of piecewise-linear almost-solution  $f^N$  of the minimal surface equation  $Q[f(x)] = 0$  and we get a general formula to calculate it. Let  $T_1^i, T_2^i, \dots, T_{k(i)}^i$  be tetrahedrons which have vertex  $P_i$ . We denote  $\Gamma_{j1}^i, \Gamma_{j2}^i, \dots, \Gamma_{jn}^i$  sides leaving from vertex  $P_i$  of the tetrahedron  $T_j^i$ ,  $j = 1, 2, \dots, k(i)$ , and let be  $\Gamma_{jn+1}^i$  the side of tetrahedron  $T_j^i$  opposite to vertex  $P_i$ . We set by  $\nu_{j1}^i, \nu_{j2}^i, \dots, \nu_{jn}^i, \nu_{jn+1}^i$  the external normal vectors of the sides  $\Gamma_{j1}^i, \Gamma_{j2}^i, \dots, \Gamma_{jn}^i$  relatively of  $T_j^i$ . As  $f^N$  is linear function in  $T_j^i$  then  $\nabla f^N = \xi_j^i \equiv \text{const}$ . Then the following equality holds

$$\varepsilon_Q(f^N) = \frac{1}{n} \sum_{\text{inner } P_i} \left| \sum_{j=1}^{k(i)} \frac{\langle \xi_j^i, \nu_{jn+1}^i \rangle}{\sqrt{1 + |\xi_j^i|^2}} |\Gamma_{jn+1}^i| \right|,$$

where  $\Gamma_{jn+1}^i$  is exterior side relatively  $P_i$ . On the basis of this concept it obtained approximation equation  $\varepsilon_Q(f^N) = 0$  or  $\mu_{ij} u_{ij} = (\mu_{ij,5} + \mu_{ij,6}) u_{i+1j} + (\mu_{ij,2} + \mu_{ij,3}) u_{i-1j} + (\mu_{ij,1} + \mu_{ij,2}) u_{ij+1} + (\mu_{ij,4} + \mu_{ij,5}) u_{ij-1}$ , where

$$\mu_{ij,k} = \frac{1}{\sqrt{1 + |\xi_k^{ij}|^2}},$$

$$\mu_{ij} = \mu_{ij,1} + 2\mu_{ij,2} + \mu_{ij,3} + \mu_{ij,4} + 2\mu_{ij,5} + \mu_{ij,6}, \quad i, j = 1, \dots, N-1$$

and proved that the deviation  $\varepsilon_Q(u^N)$  converges to the integral of the modulus of the mean curvature of the graph of  $C^2$ -smooth function  $u$ , that is

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \varepsilon_Q(u^N) = \iint_{\Omega} |Q[u(x, y)]| dx dy.$$

Thus, the obtained system of nonlinear equations approximate the minimal surface equation.

**Key words:** piecewise-linear functions, almost-solution, minimal surface equation, approximation equation, deviation of piecewise-linear almost-solution.