

# КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ

DOI: http://dx.doi.org/10.15688/jvolsu1.2015.5.3

УДК 519.6 ББК 22.193

# МОДЕЛИРОВАНИЕ ГАЗОДИНАМИЧЕСКИХ ТЕЧЕНИЙ НА ОСНОВЕ ЛАГРАНЖЕВО-ЭЙЛЕРОВОЙ СХЕМЫ LES-ASG <sup>1</sup>

## Антон Владимирович Белоусов

Студент Института математики и информационных технологий, Волгоградский государственный университет anton.belousov.v@mail.ru, math@volsu.ru просп. Университетский, 100, 400062 г. Волгоград, Российская Федерация

#### Сергей Сергеевич Храпов

Кандидат физико-математических наук, доцент кафедры информационных систем и компьютерного моделирования, Волгоградский государственный университет xss-ip@mail.ru, infomod@volsu.ru просп. Университетский, 100, 400062 г. Волгоград, Российская Федерация

Аннотация. Приведены формулы для численного моделирования газодинамических течений на основе лагранжево-эйлеровой схемы LES-ASG в двумерном случае. Приводится объяснение отличительной особенности численной схемы LES-ASG от схемы cSPH-TVD [1;2]. Подробно рассматривается как лагранжев, так и эйлеров этап. Рассмотрены условия устойчивости численной схемы. Проведен анализ и сравнение с численной схемой MUSCL в одномерном случае.

**Ключевые слова:** численные схемы, LES, ASG, cSPH-TVD, лагранжевоэйлерова схема.

#### Введение

В данной работе мы подробно рассмотрим все этапы и формулы численной схемы LES-ASG, которая является модификацией численной схемы cSPH-TVD. Проведем сравнение схемы LES-ASG и схемы MUSCL для одномерного случая. В дальнейшем данная схема будет использоваться в качестве основы для создания программного комплекса, направленного на моделирования газодинамических течений.

# 1. Основные уравнения

Будем исходить из интегральных законов сохранения массы для однородной несжимаемой жидкости, а также законов сохранения энергии и импульса для «жидкой частицы» с «объемом»  $\Sigma(t)$ , деформирующейся произвольным образом в процессе движения, в двумерном случае:

$$\frac{d}{dt} \iint_{\Sigma(t)} \rho \, dx dy = 0,\tag{1}$$

$$\frac{d}{dt} \iint_{\Sigma(t)} \rho u \, dx dy = - \iint_{\Sigma(t)} \left( \frac{\partial p}{\partial x} - \rho f_x \right) \, dx dy, \tag{2}$$

$$\frac{d}{dt} \iint_{\Sigma(t)} \rho v \, dx dy = - \iint_{\Sigma(t)} \left( \frac{\partial p}{\partial y} - \rho f_y \right) \, dx dy, \tag{3}$$

$$\frac{d}{dt} \iint_{\Sigma(t)} e \, dx dy = -\iint_{\Sigma(t)} \left( \frac{\partial (up)}{\partial x} + \frac{\partial (vp)}{\partial y} - \rho u f_x - \rho v f_y \right) \, dx dy, \tag{4}$$

где  $\rho$  — плотность среды; u и v — скорость газа вдоль ординат x и y соответственно; e — полная энергия единицы объема; p — изотропное давление;  $f_x = -\frac{\partial \psi}{\partial x}$  и  $f_y = -\frac{\partial \psi}{\partial y}$  — удельная потенциальная внешняя сила;  $\psi$  — гравитационный потенциал. Система уравнений (1)–(4) замыкается уравнением состояния идеального газа  $p = (\gamma - 1)\rho\varepsilon$ , где  $\gamma$  — показатель адиабаты, а  $\varepsilon$  — удельная внутренняя энергия.

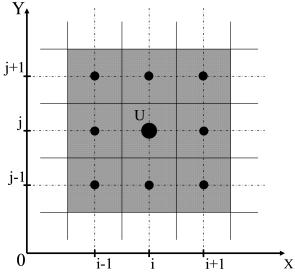
Введем характерное значение плотности  $\rho_0$ , а также пространственную  $l_0$ , и временной  $t_0$  масштабы задачи. Далее будем использовать только безразмерные величины  $(\rho, u, v, p, e, \psi)$ , переопределив их следующим образом

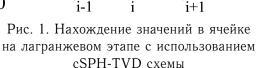
$$\rho = \frac{\rho}{\rho_0}, \quad u = \frac{ut_0}{l_0}, \quad v = \frac{vt_0}{l_0}, \quad p = \frac{pt_0^2}{\rho_0 l_0^2}, \quad e = \frac{et_0^2}{\rho_0 l_0^2},$$

$$\psi = \frac{\psi t_0^2}{l_0^2}.$$

#### 2. Численная схема LES-ASG

Численная схема LES-ASG (лагранжево-эйлерова схема с антисимметричной сеткой) — это модифицированный cSPH-TVD подход [1;2;7]. Основной отличительной особенностью схемы LES-ASG от схемы cSPH-TVD является различие в расчете лагранжевого этапа. В cSPH-TVD методе на лагранжевом этапе для расчета каждой ячейки задействуются все близлежащие ячейки, как это показано на рисунке 1. Из-за этого возникают нежелательные осцилляции. А в схеме LES-ASG при расчетах не задействуются диагонально расположенные соседние ячейки, как это делается на эйлеровом этапе. Пример показан на рисунке 2.





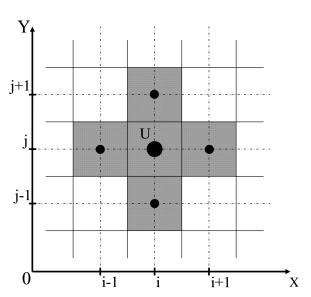


Рис. 2. Нахождение значений в ячейке на лагранжевом этапе с использованием LES-ASG схемы

Воспользуемся стандартными процедурами дискретизации сплошной среды, применяемыми в численных схемах, основанных на эйлеровом и лагранжевом подходах [3; 4]. Покроем расчетную область равномерной эйлеровой (неподвижной) сеткой с пространственным шагом h, где  $h_{i,j}=h=\mathrm{const}\;(i$  и j— пространственные индексы) и  $x_{i+1}^0=x_i^0+h_i,\;y_{j+1}^0=y_j^0+h_j.$  Совместим, в начальный момент времени, частицы с ячейками эйлеровой сетки. Число ячеек и частиц равно N.

Введем временные слои  $t_{n+1}=t_n+\tau_n$  с неравномерным шагом  $\tau_n$ . На первом лагранжевом этапе, используя модифицированный в работе [6] SPH-подход, рассчитываем изменения интегральных характеристик и положений частиц, обусловленные действием газодинамических и внешних сил.

Частицы будем характеризовать массой M, импульсом P и энергией E соответственно:  $M_{i,j}(t)=\int_{\sum_{i,j}(t)} \rho dx dy; \ P_{i,j}(t)=\int_{\sum_{i,j}(t)} \rho uv dx dy; \ E_{i,j}(t)=\int_{\sum_{i,j}(t)} e dx dy.$  После лагранжева этапа необходимо вернуть частицы в исходное состояние  $\Delta x_i^{n+1}\to x_i^0,$   $\Delta y_j^{n+1}\to y_j^0,$  вычислив при этом изменение интегральных характеристик частиц  $(M_{i,j}^{n+1},P_{i,j}^{n+1},E_{i,j}^{n+1}),$  вызванное таким перемещением. Именно на эйлеровом этапе возникает нужда использования неподвижной сетки для расчета потоков массы, импульса и энергии на границах ячеек в момент времени  $t_{n+1/2}=t_n+\tau_n/2,$  обусловленных перетеканием вещества через границы ячеек. Соответствующее изменение интегральных характеристик частиц пропорционально разности втекающих и вытекающих в ячейку потоков. Для расчетов потоков применяется модифицированный в [6] TVD-подход и приближенное решение задачи Римана.

Обратим внимание, что при рассмотрении областей вакуума в соответствующие ячейки помещаются частицы с нулевыми: массой, импульсом и энергией (частицы вакуума). В данном случае для частиц вакуума лагранжев этап LES-ASG метода пропускается, а на эйлеровом этапе при наличии в соседних ячейках частиц с ненулевыми параметрами осуществляется вычисление вытекающих в соответствующую ячейку потоков и определяется изменение интегральных характеристик частиц вакуума. Таким образом, рассматриваемый метод позволяет осуществлять эффективный сквозной рас-

чет в области течения нестационарных границ «вещество — вакуум».

### 2.1. Лагранжев этап

Введем дополнительную вспомогательную функцию  $\phi$ , которая удовлетворяет соотношению  $p=\phi^2/2$ . Посредством введенной функции преобразуем в уравнениях (2)–(4) величины:

$$\frac{\partial p}{\partial x} = \varphi \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad \frac{\partial p}{\partial y} = \varphi \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad \frac{\partial (up)}{\partial x} = \frac{u\varphi}{2} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\varphi}{2} \frac{\partial (u\varphi)}{\partial x}, 
\frac{\partial (vp)}{\partial y} = \frac{v\varphi}{2} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\varphi}{2} \frac{\partial (v\varphi)}{\partial y}.$$
(5)

Необходимость перехода от лагранжева этапа к эйлеровому и обратно требует введения в численный алгоритм величин

$$A_{i,j}(t) = \frac{1}{2h} \left( \iint_{\Sigma_{i,j}(t)} A(x,t) dx dy \right), \tag{6}$$

являющихся аналогом средних значений функции  $A = (\rho, \rho u, \rho v, e, p, \phi, \psi)$  в ячейках, при конечно-объемной аппроксимации на неподвижной сетке.

Подставляя в систему (1)–(4) соотношения (5) и учитывая (6), преобразовав при этом интегральные характеристики частиц с учетом (5), получим

$$\frac{d\mathbf{U}_{i,j}}{dt} = \mathbf{Q}_{i,j},\tag{7}$$

где

$$\mathbf{U}_{i,j} = \begin{pmatrix} \rho_{i,j} \\ (\rho u)_{i,j} \\ (\rho v)_{i,j} \\ e_{i,j} \end{pmatrix}, \quad f_{i,j}^x = -\frac{\partial \psi}{\partial x}, \quad f_{i,j}^y = -\frac{\partial \psi}{\partial y},$$

$$\mathbf{Q}_{i,j} = - \begin{pmatrix} 0 \\ \varphi_{i,j} \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} - \rho_{i,j} f_{i,j}^x \\ \varphi_{i,j} \frac{\partial \varphi}{\partial y_i} - \rho_{i,j} f_{i,j}^y \\ \frac{\varphi_{i,j}}{2} \left( u_{i,j} \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} + \frac{\partial (u\varphi)}{\partial x_i} + v_{i,j} \frac{\partial \varphi}{\partial y_i} + \frac{\partial (v\varphi)}{\partial y_i} \right) - \\ - (\rho u)_{i,j} f_{i,j}^x - (\rho v)_{i,j} f_{i,j}^y \end{pmatrix},$$

 $u_{i,j}=rac{(
ho u)_{i,j}}{
ho_{i,j}}$  и  $v_{i,j}=rac{(
ho v)_{i,j}}{
ho_{i,j}}$  — скорости центра масс частиц. Значение величины  $\phi_{i,j}$  можно выразить через компоненты вектора консервативных переменных  $\mathbf{U}_{i,j}$  в виде

$$\varphi_{i,j} = \sqrt{2p_{i,j}},\tag{8}$$

где

$$p_{i,j} = (\gamma - 1) \left( e_{i,j} - \frac{u_{i,j}^2 \rho_{i,j}}{2} - \frac{v_{i,j}^2 \rho_{i,j}}{2} \right).$$
 (9)

Для аппроксимации пространственных производных, входящих в уравнение (7), будем использовать модифицированный SPH-подход со сглаживающим ядром  $\overline{W}$  [17; 18]. В качестве сглаживающего ядра будем использовать кубический сплайн Монагана:

$$\overline{W}(q) = \frac{2}{3} \begin{cases} 1 - \frac{3}{2}q^2 + \frac{3}{4}q^3, & 0 \le q \le 1; \\ \frac{1}{4}(2 - q)^3, & 1 \le q \le 2; \\ 0, & 2 \le q. \end{cases}$$
 (10)

$$\overline{W}'(q) = \frac{2}{3} \begin{cases} -3q + \frac{9}{4}q^2, & 0 \le q \le 1; \\ -\frac{3}{4}(2-q)^2, & 1 \le q \le 2; \\ 0, & 2 \le q, \end{cases}$$
 (11)

где q можно представить как  $q_x=\frac{|x_i-x_k|}{h}$  или  $q_y=\frac{|y_i-y_k|}{h}$ . Исходя из соотношения (10) и (11), следует, что

$$\frac{\partial \overline{W}_{i,k}}{\partial x_i} = \frac{\partial \overline{W}(q)}{\partial q} \frac{\partial q}{\partial x} = \overline{W}'(q) \frac{sign(x_i - x_k)}{h}, \tag{12}$$

$$\frac{\partial \overline{W}_{j,k}}{\partial y_{j}} = \frac{\partial \overline{W}(q)}{\partial q} \frac{\partial q}{\partial y} = \overline{W}'(q) \frac{sign(y_{j} - y_{k})}{h}, \tag{13}$$

где

$$\overline{W}_{i,k} = \overline{W}(|x_i - x_k|, h) \quad : \quad \overline{W}_{i,k}^0 = \overline{W}(|x_i^0 - x_k^0|, h), \tag{14}$$

$$\overline{W}_{k,j} = \overline{W}(|y_j - y_k|, h) : \overline{W}_{j,k}^0 = \overline{W}(|y_j^0 - y_k^0|, h).$$
 (15)

Заменяя входящие в уравнение (7) пространственные производные конечными суммами, содержащими аналитически вычисляемые производные от сглаживающего ядра  $\overline{W}$ , получим

$$\mathbf{Q}_{i,j} = -\begin{bmatrix}
 0 \\
 \phi_{i,j} \sum_{k=i-1}^{i+1} \left\{ \varphi_{k,j} \frac{\partial \overline{W}_{i,k}}{\partial x_i} + \frac{\rho_{i,j}}{\varphi_{i,j}} \psi_{k,j} \frac{\partial \overline{W}_{i,k}^{0}}{\partial x_i} \right\} \\
 \phi_{i,j} \sum_{k=j-1}^{i+1} \left\{ \varphi_{i,k} \frac{\partial \overline{W}_{j,k}}{\partial y_j} + \frac{\rho_{i,j}}{\varphi_{i,j}} \psi_{i,k} \frac{\partial \overline{W}_{j,k}^{0}}{\partial y_j} \right\} \\
 \phi_{i,j} \sum_{k=i-1}^{i+1} \left\{ \varphi_{k,j} \frac{u_{i,j} + u_{k,j}}{2} \frac{\partial \overline{W}_{i,k}}{\partial x_i} + \frac{(\rho u)_{i,j}}{\varphi_{i,j}} \psi_{k,j} \frac{\partial \overline{W}_{i,k}^{0}}{\partial x_i} \right\} + \\
 + \varphi_{i,j} \sum_{k=j-1}^{j+1} \left\{ \varphi_{i,k} \frac{v_{i,j} + v_{i,k}}{2} \frac{\partial \overline{W}_{j,k}}{\partial y_i} + \frac{(\rho v)_{i,j}}{\varphi_{i,j}} \psi_{i,k} \frac{\partial \overline{W}_{j,k}^{0}}{\partial y_i} \right\} \right]$$
(16)

На шаге «предиктор» находим методом ломаных промежуточные значения  $\overset{\sim}{\mathbf{U}}_{i,j}^*$  в

момент времени  $t_{n+1} = t_n + \tau_n$ 

$$\widetilde{\mathbf{U}}_{i,j}^{*} = \mathbf{U}_{i,j}^{n} + \frac{\tau_{n}}{2h} \begin{pmatrix}
0 \\
-\varphi_{i,j}(\varphi_{i+1,j} - \varphi_{i-1,j}) - \rho_{i,j}(\psi_{i+1,j} - \psi_{i-1,j}) \\
-\varphi_{i,j}(\varphi_{i,j+1} - \varphi_{i,j-1}) - \rho_{i,j}(\psi_{i,j+1} - \psi_{i,j-1}) \\
\varphi_{i,j} \left(\varphi_{i+1,j} \frac{u_{i,j} + u_{i+1,j}}{2} - \varphi_{i-1,j} \frac{u_{i,j} + u_{i-1,j}}{2}\right) - \\
-\varphi_{i,j} \left(\varphi_{i,j+1} \frac{v_{i,j} + v_{i,j+1}}{2} - \varphi_{i,j-1} \frac{v_{i,j} + v_{i,j-1}}{2}\right) - \\
-(\rho u)_{i,j}(\psi_{i+1,j} - \psi_{i-1,j}) - (\rho v)_{i,j}(\psi_{i,j+1} - \psi_{i,j-1})
\end{pmatrix}, (17)$$

знак « $\sim$ » над вектором консервативных переменных  $\mathbf{U}_{i,j}$  означает, что центр масс частиц смещен относительно исходного положения. На шаге «корректор» по наклону интегральной кривой в точке  $\overset{\sim}{\mathbf{U}}_{i,j}$  и вычисляем приращение значений  $\mathbf{U}_{i,j}$  и на временном слое  $t_{n+1}=t_n+\tau_n$ :

$$\widetilde{\mathbf{U}}_{i,j}^{n+1} = \frac{\mathbf{U}_{i,j}^{n} + \widetilde{\mathbf{U}}_{i,j}^{*}}{2} + \frac{\tau_{n}}{2} \mathbf{Q}_{i,j} (\widetilde{\mathbf{U}}_{k}^{*}, x_{k}^{*}, y_{k}^{*}),$$

$$\Delta x_{i,j}^{*} = \tau_{n} \frac{u_{i,j}^{n} + u_{i,j}^{*}}{2},$$

$$\Delta y_{i,j}^{*} = \tau_{n} \frac{v_{i,j}^{n} + v_{i,j}^{*}}{2}.$$
(18)

Таким образом, рекуррентные соотношения (17) и (18) позволяют для момента времени  $t_{n+1}$  вычислить интегральные характеристики частиц, движущихся под действием газодинамических и внешних сил.

#### 2.2. Эйлеров этап

На эйлеровом этапе вычисляются потоки массы, импульса и энергии, обусловленные перемещением жидкости через границы ячеек, в момент времени  $t_{n+1/2}=t_n+\tau_n/2$ . На данном этапе находится приближенное решение задачи Римана. Разность втекающих и вытекающих в ячейки потоков позволяет определить изменения характеристических «жидких» частиц, рассчитанных на предыдущем этапе в момент времени  $t_{n+1}=t_n+\tau_n$  [14]. Представляя (1)–(4) в дифференциальной форме, а затем в консервативной эйлеровой форме при отсутствии сил газодинамического давления, получим:

$$\frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} + \frac{\partial \mathbf{F}}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{G}}{\partial y} = 0. \tag{19}$$

Применив стандартную процедуру конечно-разностной аппроксимации к уравнению (19), для i, j-й ячейки получим соотношение:

$$\mathbf{U}_{i,j}^{n+1} = \mathbf{\tilde{U}}_{i,j}^{n+1} - \frac{\tau_n}{h} \left( \mathbf{F}_{i+1/2}^{n+1/2} - \mathbf{F}_{i-1/2}^{n+1/2} \right) - \frac{\tau_n}{h} \left( \mathbf{G}_{j+1/2}^{n+1/2} - \mathbf{G}_{j-1/2}^{n+1/2} \right), \tag{20}$$

где значения  $\overset{\sim}{\mathbf{U}}_{i,j}^{n+1}$  вычисляются на лагранжевом этапе по формуле (17), а значения потоков на границах ячеек  $\mathbf{F}_{i\pm1/2}^{n+1/2}=\mathbf{F}(\mathbf{U}_{i\pm1/2,j}^{n+1/2})$  и  $\mathbf{G}_{j\pm1/2}^{n+1/2}=\mathbf{G}(\mathbf{U}_{i,j\pm1/2}^{n+1/2})$  находятся

из приближенных решений задачи Римана. Для подавления нефизических осцилляций и обеспечения монотонности профилей сеточных величин на потоках накладывается функция-ограничитель.

Задача Римана решается отдельно для каждой из границ эйлеровых ячеек. При этом в качестве начальных условий необходимо задать слева (L) и справа (R) от рассматриваемой границы значения параметров потока, которые определяют величину скачка и могут быть получены на основе кусочно-полиноминальной реконструкции функции  $\mathbf{U}(x,y,t)$ . От порядка реконструкции зависит точность численного алгоритма. В настоящей работе ограничимся рассмотрением случая кусочно-линейной реконструкции, обеспечивающей численной схеме второй порядок точности по пространству.

Запишем выражения для  $\mathbf{U}(x,y,t)$  слева (L) и справа (R) от границы  $x_{i+1/2,j}^0$  и  $y_{i,j+1/2}^0$ :

$$\mathbf{U}_{i+1/2,j}^{L} = \overset{\sim}{\mathbf{U}}_{i,j}^{n+1/2} + \left(\frac{h}{2} - \frac{\Delta x_{i,j}^{n+1}}{2}\right) \mathbf{\Theta}_{x^{i,j}}^{n},$$

$$\mathbf{U}_{i+1/2,j}^{R} = \overset{\sim}{\mathbf{U}}_{i+1,j}^{n+1/2} - \left(\frac{h}{2} + \frac{\Delta x_{i,j}^{n+1}}{2}\right) \mathbf{\Theta}_{x^{i,j+1}}^{n},$$
(21)

$$\mathbf{U}_{i,j+1/2}^{L} = \overset{\sim}{\mathbf{U}}_{i,j}^{n+1/2} + \left(\frac{h}{2} - \frac{\Delta y_{i,j}^{n+1}}{2}\right) \boldsymbol{\Theta}_{yi,j}^{n},$$

$$\mathbf{U}_{i,j+1/2}^{R} = \overset{\sim}{\mathbf{U}}_{i,j+1}^{n+1/2} - \left(\frac{h}{2} + \frac{\Delta y_{i,j}^{n+1}}{2}\right) \boldsymbol{\Theta}_{yi,j+1}^{n},$$
(22)

где

$$\Delta x_{i,j}^{n+1} = \frac{\Delta x_{i,j}^*}{2} + \frac{\tau_n}{2} \frac{u_i^n + \widetilde{u}_i^{n+1}}{2},$$

$$\Delta y_{i,j}^{n+1} = \frac{\Delta y_{i,j}^*}{2} + \frac{\tau_n}{2} \frac{v_j^n + \widetilde{v}_j^{n+1}}{2}.$$
(23)

Наклоны кусочно-линейного распределения (21) и (22) должны удовлетворять TVDусловию [12]. Для этого воспользуемся функцией-ограничителем [20]

$$\Theta_{x^{i,j}}^{n} = \mathcal{L}\left(\frac{\mathbf{U}_{i+1,j}^{n} - \mathbf{U}_{i,j}^{n}}{h}, \frac{\mathbf{U}_{i,j}^{n} - \mathbf{U}_{i-1,j}}{h}\right),\tag{24}$$

$$\Theta_{y^{i,j}}^{n} = \mathcal{L}\left(\frac{\mathbf{U}_{i,j+1}^{n} - \mathbf{U}_{i,j}^{n}}{h}, \frac{\mathbf{U}_{i,j}^{n} - \mathbf{U}_{i,j-1}}{h}\right). \tag{25}$$

В качестве функции ограничителя, подавляющего нефизические осцилляции вблизи разрывов, могут применяться, например, ограничитель minmod [19]

$$\mathcal{L}(a,b) = \frac{1}{2}[\operatorname{sign}(a) + \operatorname{sign}(b)] \min(|a|,|b|), \tag{26}$$

ограничитель ван Лира [15; 16]

$$\mathcal{L}(a,b) = \begin{cases} \frac{2ab}{a+b}, & ab > 0, \\ 0, & ab \le 0, \end{cases}$$

$$(27)$$

ограничитель ван Альбады [8]

$$\mathcal{L}(a,b) = \frac{(a^2 + \zeta)b + (b^2 + \zeta)a}{a^2 + b^2 + 2\zeta},\tag{28}$$

функция superbee

$$\mathcal{L}(a,b) = \max(a,b) \max[\min(1,2\kappa), \min(2,\kappa)],$$

$$\kappa = \frac{\min(a,b)}{\max(a,b)},$$
(29)

где a и b — вектора наклонов  $\mathbf{Q}$  распределения величины  $\mathbf{U}$  внутри ячейки;  $\zeta$  — малая константа. Перечисленные ограничители (26)–(29) удовлетворяют TVD-условию, ограничитель minmod (26), кроме того, сохраняет монотонность реконструируемой функции.

С учетом (21), (22) и методов приближенного решения задачи Римана (LF, HLL, HLLC) [21], можно вычислить значения потоков  $\mathbf{F}_{i\pm1/2}^{n+1/2}$  и  $\mathbf{G}_{j\pm1/2}^{n+1/2}$ , входящих в уравнение (20). Рассмотрим значение потоков  $\mathbf{F}_{i\pm1/2}^{n+1/2}$ , введем следующие обозначения

$$\mathbf{U}_{L,R} = \mathbf{U}_{i+1/2}^{L,R}, \quad \mathbf{F}_{L,R} = \mathbf{F}(\mathbf{U}_{L,R}),$$

тогда для потоков на границах ячеек, используя метод Лакса —  $\Phi$ ридрихса (LF), имеем [9]:

$$\mathbf{F}_{i\pm 1/2}^{n+1/2} = \frac{\mathbf{F}_L + \mathbf{F}_R}{2} + S_* \frac{\mathbf{U}_L - \mathbf{U}_R}{2},\tag{30}$$

где

$$\mathbf{F}_{L,R} = \begin{pmatrix} \rho_{L,R} u_{L,R} \\ \rho_{L,R} u_{L,R}^2 + p_{L,R} \\ \rho_{L,R} u_{L,R} v_{L,R} \\ u_{L,R} (e_{L,R} + p_{L,R}) \end{pmatrix},$$

 $S_* = \max(|S_L|, |S_R|)$  — скорость распространения единственного разрыва, разделяющего две области с постоянными значениями  $\mathbf{U}_L$ ,  $\mathbf{U}_R$ . Для минимальной  $S_L$  и максимальной  $S_R$  скоростей распространения волн внутри ячейки справедливы оценки [10; 11]

$$S_L = \min(u_L - c_L, u_R - c_R), \quad S_R = \max(u_L + c_L, u_R + c_R),$$

где  $u_{L,R}=\frac{(\rho u)_{L,R}}{\rho_{L,R}},\ c_{L,R}=\sqrt{\frac{\gamma p_{L,R}}{\rho_{L,R}}}$ — адиабатическая скорость звука в газе;  $p_{L,R}=$   $=(\gamma-1)\left(e_{L,R}-\frac{u_{L,R}^2\rho_{L,R}}{2}-\frac{v_{L,R}^2\rho_{L,R}}{2}\right)$ . Аналогично находим значения потоков  $\mathbf{G}_{j\pm1/2}^{n+1/2}$ , используя вместо основного пространственного индекса i индекс j.

В методе HLL значения потоков для уравнения (20) определяются по системе, представленной ниже [13]

$$\mathbf{F}_{i\pm 1/2}^{n+1/2} = \begin{cases} \mathbf{F}_L, & 0 < S_L; \\ S_R \mathbf{F}_L - S_L \mathbf{F}_R + S_L S_R (\mathbf{U}_L - \mathbf{U}_R) \\ S_R - S_L & 0 > S_R; \end{cases}$$
(31)

Значения  $S_L$  и  $S_R$  вычисляются аналогично методу LF.

Метод HLLC предпологает расчет потоков исходя из системы

$$\mathbf{F}_{i\pm 1/2}^{n+1/2} = \begin{cases} \mathbf{F}_{L}, & S_{L} > 0; \\ \mathbf{F}_{R}, & S_{R} < 0; \\ \Omega\left(\mathbf{F}_{i\pm 1/2}^{n+1/2}\right), & S_{C} \geq 0; \\ \stackrel{\sim}{\Omega}\left(\mathbf{F}_{i\pm 1/2}^{n+1/2}\right), & S_{C} < 0. \end{cases}$$
(32)

Значение  $\Omega\left(\mathbf{F}_{i\pm1/2}^{n+1/2}
ight)$  находим через

$$\Omega\left(\mathbf{F}_{i\pm 1/2}^{n+1/2}\right) = \begin{pmatrix} B_1 \\ B_2 \\ B_3 \\ B_4 \end{pmatrix},\tag{33}$$

где

$$B_{1} = \frac{S_{C}(S_{L}\rho_{L} - \mathbf{F}_{L})}{S_{L} - S_{C}}, \quad B_{3} = \frac{S_{C}(S_{L}(\rho v)_{L} - \mathbf{F}_{L})}{S_{L} - S_{C}},$$

$$B_{2} = \frac{S_{C}(S_{L}(\rho u)_{L} - \mathbf{F}_{L}) + S_{L}(p_{L} + \rho_{L}(S_{L} - u_{L})(S_{C} - u_{L}))}{S_{L} - S_{C}}$$

$$B_{4} = \frac{S_{C}(S_{L}e_{L} - \mathbf{F}_{L}) + S_{L}(p_{L} + \rho_{L}(S_{L} - u_{L})(S_{C} - u_{L}))S_{C}}{S_{L} - S_{C}}.$$

Значение  $\overset{\sim}{\Omega}\left(\mathbf{F}_{i\pm1/2}^{n+1/2}
ight)$  находим через

$$\widetilde{\Omega}\left(\mathbf{F}_{i\pm1/2}^{n+1/2}\right) = \begin{pmatrix} D_1 \\ D_2 \\ D_3 \\ D_4 \end{pmatrix},\tag{34}$$

где

$$D_{1} = \frac{S_{C}(S_{R}\rho_{R} - \mathbf{F}_{R})}{S_{R} - S_{C}}, \quad D_{3} = \frac{S_{C}(S_{R}(\rho v)_{R} - \mathbf{F}_{R})}{S_{R} - S_{C}},$$

$$D_{2} = \frac{S_{C}(S_{R}(\rho u)_{R} - \mathbf{F}_{R}) + S_{R}(p_{R} + \rho_{R}(S_{R} - u_{R})(S_{C} - u_{R}))}{S_{R} - S_{C}}$$

$$D_{4} = \frac{S_{C}(S_{R}e_{R} - \mathbf{F}_{R}) + S_{R}(p_{R} + \rho_{R}(S_{R} - u_{R})(S_{C} - u_{R}))S_{C}}{S_{R} - S_{C}}.$$

В отличие от HLL нам потребуется еще найти  $S_C$ 

$$S_C = \frac{p_R - p_L + \rho_L u_L (S_L - u_L) - \rho_R u_R (S_R - u_R)}{\rho(S_L - u_L) - \rho_R (S_R - u_R)},$$
(35)

где  $S_L$  и  $S_R$  вычисляются по формулам

$$S_{L} = u_{L} - c_{L}\alpha(p_{L}, p_{C}),$$

$$S_{R} = u_{R} - c_{R}\alpha(p_{R}, p_{C}),$$

$$\alpha(a, b) = \begin{cases} 1, & b \leq a; \\ \sqrt{1 + \frac{1 + \gamma}{2\gamma} \left(\frac{b}{a} - 1\right)}, & b > a. \end{cases}$$
(36)

Акустическое приближение давления  $p_C$  находится как

$$p_C = \max\left(0, \frac{1}{2}\left(p_L + p_R - \frac{1}{4}(u_R - u_L)(\rho_L + \rho_R)(c_L + c_R)\right)\right). \tag{37}$$

#### 2.3. Условия устойчивости

Для устойчивости численной схемы LES-ASG необходимо, чтобы за время интегрирования  $\tau_n$ :

- 1) на лагранжевом этапе центр масс частиц смещался на расстояние, не превышающее h/2 относительно начального положения;
- 2) на эйлеровом этапе возмещения распространялись на расстояние, меньшее размера ячейки h.

С учетом этих условий, временной шаг  $\tau_n$  для алгоритма LES-ASG должен определяться из условий:

$$\tau_n = K \min_{i,j} \left( \frac{h}{|u_{i,j}| + c_{i,j}}, \frac{h}{|v_{i,j}| + c_{i,j}} \right), \tag{38}$$

где 0 < K < 1 — число Куранта; c — адиабатическая скорость звука в газе.

# 3. Проведение вычислительных экспериментов

Проведем несколько различных тестов. В качестве ограничителя используем *min-mod*, а для приближенного решения задачи Римана будем использовать метод LF.

Рассмотрим тест (A) для сгустка плотности в виде окружности на квадратной расчетной области с размерностью  $N=10^2$ . В качестве начальных значений: показатель адиабаты  $\gamma=1,4$ ; в областях задается однородная плотность  $\rho(x,y)=1;\ u(x,y)=0;\ v(x,y)=0;\ x$  и  $y\in[0,1]$ , а энергия:

$$e(x,y) = \begin{cases} \frac{\rho}{10\gamma}, & R^2 < \frac{N}{5}; \\ \frac{\rho}{\gamma}, & R^2 \ge \frac{N}{5}, \end{cases}$$

где R — это радиус отклонения от центра расчетной области. На рисунках 3–8 представлены результаты эксперимента.

Рассмотрим тест (B) о взаимодействии двух взрывных волн, который был применен Вудвартом [22] и Колеллой для изучения свойств численной схемы PPMLR годуновского типа, реализующий счет давления на лагранжевом этапе [22]. Начальное состояние состоит из трех областей, с показателем адиабаты  $\gamma=1,4$  и ограниченных твердыми стенками. В областях задается однородная плотность  $\rho(x,y)=1,\ u(x,y)=0,\ v(x,y)=0,\ x$  и  $y\in[0,1]$ , а разрыв по давлению:

$$p(x,y) = \begin{cases} 1000, & 0 \le q \le 1; \\ 0,01, & 0,1 \le x \le 0,9; \\ 100, & 0,9 < x < 1. \end{cases}$$

В результате формируются две сильные сходящиеся ударные волны. На рисунке 9 показана динамика взаимодействия двух взрывных волн для расчетной области N=400.

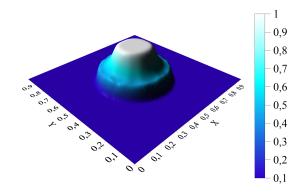


Рис. 3. Тест A, распределение давления после 10-й расчетной итерации

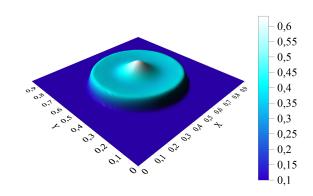


Рис. 4. Тест A, распределение давления после 30-й расчетной итерации

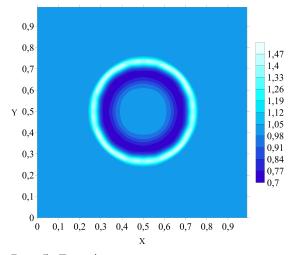


Рис. 5. Тест A, распределение плотности после 10-й расчетной итерации

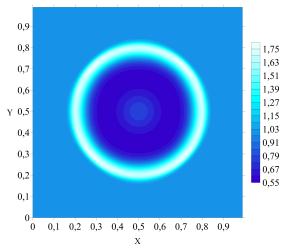


Рис. 6. Тест А, распределение плотности после 30-й расчетной итерации

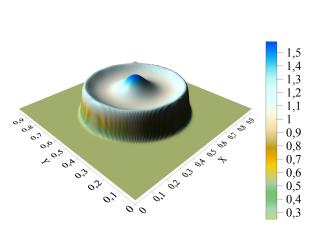


Рис. 7. Тест A, распределение энергии после 30-й расчетной итерации

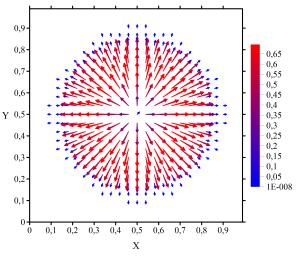


Рис. 8. Тест A, поле скоростей после 30-й расчетной итерации

Рассмотрим тест (С), в котором смоделируем задачу Римана о распаде произвольного разрыва. Зададим начальные условия для квадратной расчетной области размером

 $N=10^3$ , с левой границы от разрыва  $\rho_L=1$ ,  $p_L=1$  и с правой границы от разрыва  $\rho_R=1$ ,  $p_R=0,1$ , распределение скоростей u и v нулевые на всей расчетной области. Показатель адиабаты  $\gamma=1,4$ . Данный тест применяется для оценки устойчивости численной схемы при моделировании сильных ударных волн. Решение состоит из сильной ударной волны, контактной волны и левой волны разряжения. На рисунках 10 и 11 представлены профильные разрезы давления и плотности. Функция-ограничитель minmod позволяет получить профиль наиболее приближенным к монотонному, при этом масштабы численной размазки получаются более существенными.

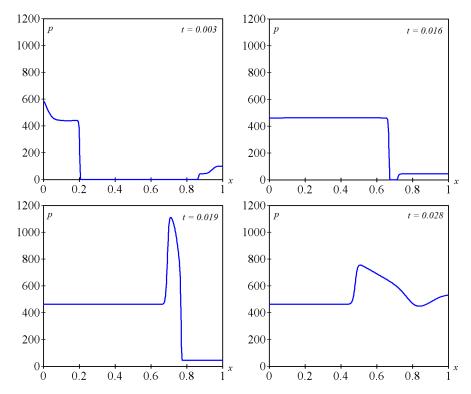


Рис. 9. Тест В, динамика взаимодействия двух взрывных волн для N=400: графики распределения давления p(x,N/2) в разрезе по центру расчетной области, вдоль движения волн

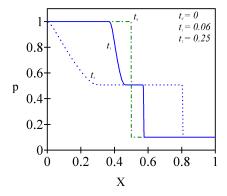


Рис. 10. Тест C, распределение давления при моделировании распада произвольного разрыва

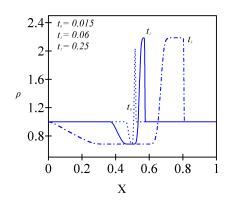


Рис. 11. Тест С, распределение плотности при моделировании распада произвольного разрыва

В работе [1] проводилось сравнение погрешностей численных схем LES-ASG и MUSCL с использованием кусочно-линейной и кусочно-постоянной реконструкции. В качестве основного теста рассматривалось решение уравнения переноса с неоднородным распределением скорости. В таблице приведены результаты эксперимента.

| N    | Кусочно-постоянная реконструкция |                         | Кусочно-линейная реконструкция |                         |
|------|----------------------------------|-------------------------|--------------------------------|-------------------------|
|      | MUSCL                            | LES                     | MUSCL                          | LES                     |
| 300  | $7,5455 \times 10^{-2}$          | $7,5451 \times 10^{-2}$ | $2,0163 \times 10^{-2}$        | $1,0191 \times 10^{-2}$ |
| 600  | $4,2171 \times 10^{-2}$          | $4,2169 \times 10^{-2}$ | $5,7162 \times 10^{-3}$        | $5,7275 \times 10^{-3}$ |
| 1200 | $2,2633 \times 10^{-2}$          | $2,2633 \times 10^{-2}$ | $2,6335 \times 10^{-3}$        | $2,6309 \times 10^{-3}$ |
| 2400 | $1,1818 \times 10^{-2}$          | $1,1818 \times 10^{-2}$ | $1,2402 \times 10^{-3}$        | $1,2411 \times 10^{-3}$ |
| 4800 | $6,0794 \times 10^{-3}$          | $6,0794 \times 10^{-3}$ | $5,9244 \times 10^{-4}$        | $5,9223 \times 10^{-4}$ |
| 9600 | $3.0903 \times 10^{-3}$          | $3.0903 \times 10^{-3}$ | $2.7158 \times 10^{-4}$        | $2.7163 \times 10^{-4}$ |

Погрешность вычислений схем MUSCL и LES-ASG [1]

#### Заключение

По результатам численных экспериментов с использованием схемы LES-ASG, для моделирования газодинамических течений, можно сделать вывод, что модификация схемы сSPH-TVD проведена успешно. Возмущения, которые возникали в угловых ячейках при использовании cSPH-TVD-метода, значительно уменьшены и профиль сечения имеет более гладкое распределение. Сравнивая результаты вычислений с использованием метода LES-ASG и MUSCL, можно с уверенностью говорить о схожести точности численных схем [1]. В дальнейшем численная схема LES-ASG будет использована для создания программного комплекса, нацеленного на моделирование газодинамических течений, который в будущем можно задействовать как основу для развития и создания более сложных и точных модулей, нацеленных на моделирование газодинамических течений.

#### ПРИМЕЧАНИЕ

 $^1$  Работа выполнена при поддержке грантов РФФИ № 15-45-02655, № 15-47-02642, № 15-02-06204, № 14-07-97030.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Белоусов, А. В. Разработка программы для численного газодинамического моделирования на основе лагранжево-эйлеровой схемы LES-ASG / А. В. Белоусов, С. С. Храпов // Вестник Волгоградского государственного университета. Серия 1, Математика. Физика. 2015. N 1 (26). С. 30–39.
- 2. Жумалиев, А. Г. Численная схема сSPH-TVD: моделирование фронта ударной волны / А. Г. Жумалиев, С. С. Храпов // Вестник Волгоградского государственного университета. Серия 1, Математика. Физика. 2012. № 16. С. 24–27.
- 3. Еремин, М. А. Конечно-объемная схема интегрирования уравнений гидродинамики / М. А. Еремин, А. В. Хоперсков, С. А. Хоперсков // Изв. Волгогр. гос. техн. ун-та. —

- 2010. − № 6:8. − C. 24-27.
- 4. Кузьмин, Н. М. Численное моделирование эволюции неустойчивых мод джетов, выходящих из молодых звездных объектов / Н. М. Кузьмин, В. В. Мусцевой, С. С. Храпов // Астрон. журн. 2007. № 84:12. С. 1089-1098.
- 5. Куликовский, А. Г. Математические вопросы численного решения гиперболических систем уравнений / А. Г. Куликовский, Н. В. Погорелов, А. Ю. Семенов. М. : ФИЗМАТ-ЛИТ, 2001.-656 с.
- 7. Численная схема CSPH-TVD: исследование влияния ограничителей наклонов / Н. М. Кузьмин, А. В. Белоусов, Т. С. Шушкевич, С. С. Храпов // Вестник Волгоградского государственного университета. Серия 1, Математика. Физика. 2014. № 1 (20). С. 22–34.
- 8. Albada, G. D. van. A comparative study of computational methods in cosmic gas dynamics / G. D. van Albada, B. van Leer, W. W. Roberts // Astron. Astrophys. 1982. P. 76–84.
- 9. Courant, R. On the solution of nonlinear hyperbolic differential equations by finite differences / R. Courant, E. Isaacson, M. Rees // Comm. Pure. -1952. -P. 243-255.
- 10. Davis, S. F. Simplified Second-Order Godunov-Type Methods / S. F. Davis // SIAM J. Sci. Stat. Comput. 1988. P. 445–473.
- 11. Einfeldt, B. On Godunov-Type Methods for Gas Dynamics / B. Einfeldt // SIAM J. Numer. Anal. 1988. P. 294–318.
- 12. Harten, A. High Resolution Schemes for Hyperbolic Conservation Laws / A. Harten // J. Comput. Phys. 1983. P. 357–393.
- 13. Harten, A. On upstream differencing and Godunov type methods for hyperbolic conservation laws / A. Harten, P. Lax, B. van Leer // SIAM review. 1983. P. 35–61.
- 14. Hudson, J. Numerical techniques for conservation laws with source terms / J. Hudson // PhD Thesis. Reading: University of Reading, 1998. P. 1–118.
- 15. Leer, B. van. Towards the Ultimate Conservative Difference Scheme II. Monotonicity and Conservation Combined in a Second Order Scheme / B. van Leer // J. Comput. Phys. 1974. P. 361-370.
- 16. Leer, B. van. Towards the Ultimate Conservation Difference Scheme V. A Second Order Sequel to Godunov's Method / B. van Leer // J. Comput. Phys. 1979. P. 110–136.
- 17. Monaghan, J. J. Simulating free surface flows with SPH / J. J. Monaghan // Comput. Phys. -1994. -P. 399-406.
- 18. Monaghan, J. J. Smoothed Particle Hydrodynamics / J. J. Monaghan // Annual Review of Astronomy and Astrophysics. 1992. P. 543–574.
- 19. Roe, P. L. Some Contributions to the Modelling of Discontinuous Flows / P. L. Roe // Proceedings of the SIAM/AMS Seminar. 1983. P. 163–193.
- 20. Sweby, P. K. High Resolution Schemes Using Flux Limiters for Hyperbolic Conservation Laws / P. K. Sweby // SIAM J. 1984. P. 995–1011.
- 21. Toro, E. F. Restoration of the Contact Surface in the HLL / E. F. Toro, M. Spruce, W. Speares // Shock Waves. 1994. P. 25–34.
- 22. Woodward, P. The Numerical Simulation of Two-Dimensional Fluid Flow with Strong Shocks / P. Woodward, P. Colella // J. Comput. Phys. 1984. P. 115–173.

#### REFERENCES

1. Belousov A.V., Khrapov S.S. Razrabotka programmy dlya chislennogo gazodinamicheskogo modelirovaniya na osnove lagranzhevo-eylerovoy skhemy LES-ASG [Development of the Program for Numerical Gasdynamic Modeling on the Basis of Lagrange —

Euler Scheme the LES — ASG]. *Vestnik Volgogradskogo gosudarstvennogo universiteta*. *Seriya 1, Matematika*. *Fizika* [Science Journal of Volgograd State University. Mathematics. Physics], 2015, no. 1 (26), pp. 30-39.

- 2. Zhumaliev A.G., Khrapov S.S. Chislennaya skhema cSPH-TVD: modelirovanie fronta udarnoy volny [A Numerical Scheme Based on the Combined SPH-TVD Approach: Simulation of the Shock Front]. *Vestnik Volgogradskogo gosudarstvennogo universiteta*. *Seriya 1, Matematika. Fizika* [Science Journal of Volgograd State University. Mathematics. Physics], 2012, no. 16, pp. 24-27.
- 3. Eremin M.A., Khoperskov A.V., Khoperskov S.A. Konechno-obyemnaya skhema integrirovaniya uravneniy gidrodinamiki [Finite Volume Sheme of Integration for Hydrodynamics Equations]. *Izv. Volgogr. gos. tekhn. un-ta*, 2010, no. 6:8, pp. 24-27.
- 4. Kuzmin N.M., Mustsevoy V.V., Khrapov S.S. Chislennoe modelirovanie evolyutsii neustoychivykh mod dzhetov, vykhodyashchikh iz molodykh zvezdnykh obyektov [Numerical Modeling of the Evolution of Unstable Modes of Jets From Young Stellar Objects]. *Astron. zhurn.* [Astronomy Reports], 2007, no. 84:12, pp. 1089-1098.
- 5. Kulikovskiy A.G., Pogorelov N.V., Semenov A.Yu. *Matematicheskie voprosy chislennogo resheniya giperbolicheskikh sistem uravneniy* [Mathematical Problems in the Numerical Solution of Hyperbolic Systems]. Moscow, FIZMATLIT Publ., 2001. 656 p.
- 6. Khrapov C.C., Khoperskov A.V., Kuzmin N.M., Pisarev A.V., Kobelev I.A. Chislennaya skhema dlya modelirovaniya dinamiki poverkhnostnykh vod na osnove kombinirovannogo SPH-TVD-podkhoda [Numerical Scheme for Modeling the Dynamics of Surface Water Based on the Combined SPH-TVD-Approach]. *Vychislitelnye metody i programmirovanie*, 2011, vol. 12, no. 1, pp. 282-297.
- 7. Kuzmin N.M., Belousov A.V., Shushkevich T.S., Khrapov S.S. Chislennaya skhema CSPH-TVD: issledovanie vliyaniya ogranichiteley naklonov [Numerical Scheme CSPH TVD: Investigation of Influence Slope Limiters]. *Vestnik Volgogradskogo gosudarstvennogo universiteta. Seriya 1, Matematika. Fizika* [Science Journal of Volgograd State University. Mathematics. Physics], 2014, no. 1 (20), pp. 22-34.
- 8. Albada G.D. van., Leer B. van., Roberts W.W. A Comparative Study of Computational Methods in Cosmic Gas Dynamics. *Astron. Astrophys.*, 1982, pp. 76-84.
- 9. Courant R., Isaacson E., Rees M. On the Solution of Nonlinear Hyperbolic Differential Equations By Finite Differences. *Comm. Pure.*, 1952, pp. 243-255.
- 10. Davis S.F. Simplified Second-Order Godunov-Type Methods. *SIAM J. Sci. Stat. Comput.*, 1988, pp. 445-473.
- 11. Einfeldt B. On Godunov-Type Methods for Gas Dynamics. *SIAM J. Numer. Anal.*, 1988, pp. 294-318.
- 12. Harten A. High Resolution Schemes for Hyperbolic Conservation Laws. *J. Comput. Phys.*, 1983, pp. 357-393.
- 13. Harten A., Lax P., Leer B. van. On Upstream Differencing and Godunov Type Methods for Hyperbolic Conservation Laws. *SIAM review*, 1983, pp. 35-61.
- 14. Hudson J. Numerical techniques for conservation laws with source terms. *PhD Thesis*, Reading, University of Reading, 1998, pp. 1-118.
- 15. Leer B. van. Towards the Ultimate Conservative Difference Scheme II. Monotonicity and Conservation Combined in a Second Order Scheme. *J. Comput. Phys.*, 1974, pp. 361-370.
- 16. Leer B. van. Towards the Ultimate Conservation Difference Scheme V. A Second Order Sequel to Godunov's Method. *J. Comput. Phys.*, 1979, pp. 110-136.
- 17. Monaghan J.J. Simulating Free Surface Flows with SPH. *Comput. Phys.*, 1994, pp. 399-406.
- 18. Monaghan J.J. Smoothed Particle Hydrodynamics. *Annual Review of Astronomy and Astrophysics*, 1992, pp. 543-574.
- 19. Roe P.L. Some Contributions to the Modelling of Discontinuous Flows. *Proceedings of the SIAM/AMS Seminar*, 1983, pp. 163-193.
- 20. Sweby P.K. High Resolution Schemes Using Flux Limiters for Hyperbolic Conservation Laws. *SIAM J.*, 1984, pp. 995-1011.
  - 21. Toro E.F., Spruce M., Speares W. Restoration of the Contact Surface in the HLL. Shock

Waves, 1994, pp. 25-34.

22. Woodward P., Colella P. The Numerical Simulation of Two-Dimensional Fluid Flow with Strong Shocks. *J. Comput. Phys.*, 1984, pp. 115-173.

# GASDYNAMIC MODELING ON THE BASIS OF THE LAGRANGIAN AND EULER SCHEME LES-ASG

#### Anton Vladimirovich Belousov

Student, Institute of Mathematics and IT, Volgograd State University anton.belousov.v@mail.ru, math@volsu.ru Prosp. Universitetsky, 100, 400062 Volgograd, Russian Federation

## Sergey Sergeevich Khrapov

Candidate of Physical and Mathematical Sciences, Associate Professor, Department of Information Systems and Computer Simulation, Volgograd State University xss-ip@mail.ru, infomod@volsu.ru Prosp. Universitetsky, 100, 400062 Volgograd, Russian Federation

**Abstract.** In this work the numerical scheme LES-ASG which is modification of CSPH-TVD is considered in detail. Formulas of all stages of calculation with use of LF, HLL, HLLC methods for the solution of a task of Riemann are presented. Using LES-ASG it was succeeded to achieve more smooth distribution in comparison with CSPH-TVD. By results of comparison of LES-ASG and MUSCL it is possible to draw a conclusion on similarity of accuracy of numerical schemes. In this paper, compare the two types of solving the transport equation with inhomogeneous distribution of velocity, namely LES (Lagrange — Euler scheme) and MUSCL (Monotonic Upstream-Centered Scheme). According to the research we can assume that the scheme LES and MUSCL is equally well applicable for modeling the transport equation. The numerical scheme LES-ASG will be used as a basis for creation of the program complex aimed at modeling of gasdynamic currents with use of the OpenMP and CUDA technologies.

**Key words:** numerical schemes, LES, ASG, cSPH-TVD, MUSCL, Lagrangian and Euler scheme.